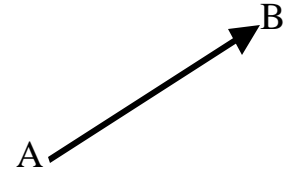


# CAPÍTULO VI - DISTÂNCIA

## 6.1 Distância entre dois pontos

A distância entre um ponto A e um ponto B é indicada por  $d(A,B)$  e definida por  $|\vec{AB}|$ .



Considerando  $A(a_1, a_2, a_3)$  e  $B(b_1, b_2, b_3)$  temos que:

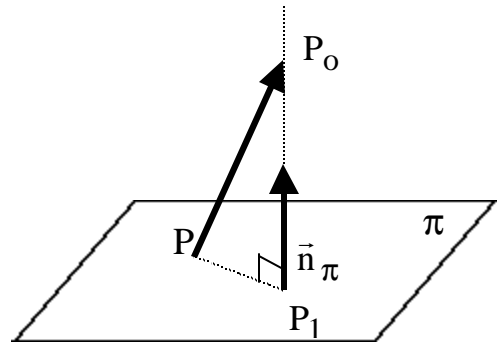
$$d(A, B) = |\vec{AB}| = |(b_1 - a_1, b_2 - a_2, b_3 - a_3)|.$$

$$\text{Daí, } d(A, B) = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2 + (b_3 - a_3)^2}$$

## 6.2 Distância entre um ponto e um plano

A distância entre um ponto  $P_0$  e um plano  $\pi$  é indicada por  $d(P_0, \pi)$  e definida como a menor entre as distâncias de  $P_0$  a pontos de  $\pi$ .

Assim, se  $P$  é um ponto qualquer de  $\pi$ , então a distância entre  $P_0$  e  $\pi$  é o módulo da projeção do vetor  $\vec{PP_0}$ , na direção de  $\vec{n}_\pi$ .



Considerando  $\pi: ax + by + cz + d = 0$   $P_0(x_0, y_0, z_0)$  e  $P(x, y, z)$  então:

$$d(P_0, \pi) = |\vec{PP_0} \cdot \vec{n}_\pi| = \frac{|a(x_0 - x) + b(y_0 - y) + c(z_0 - z)|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

$$\text{Logo, } d(P_0, \pi) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

### Exemplos:

Determine a distância entre o ponto  $P_0$  e o plano  $\pi$  nos seguintes casos:

a)  $P_0(1,1,2)$  e  $\pi: 2x - y + 2z + 4 = 0$

b)  $P_0(2,2,4)$  e  $\pi: X = (1,0,1) + h(1,1,1) + t(1,2,3); h, t \in \mathbb{R}$ .

### Solução:

a)  $d(P_0, \pi) = \frac{|2 \cdot 1 - 1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + 4|}{\sqrt{9}} = 3$

b) Consideremos  $P(1,0,1)$  e  $\vec{n}_\pi = (1,1,1) \times (1,2,3) = (1,-2,1)$ .

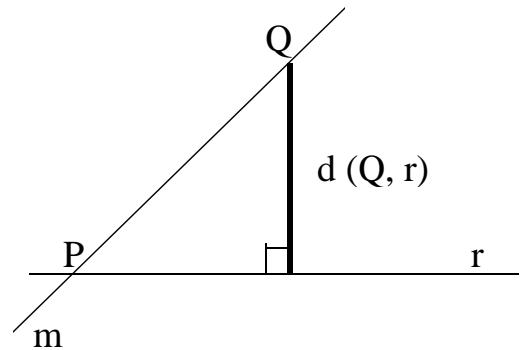
Assim,

$$d(P_0, \pi) = |\vec{PP}_0 \cdot \vec{n}_\pi^\circ| = \frac{|1 \cdot 1 + (-2) \cdot 2 + 1 \cdot 3|}{\sqrt{6}} = 0.$$

## 6.3 Distância entre um ponto e uma reta

A distância entre um ponto  $Q$  e uma reta  $r$  é indicada por  $d(Q, r)$  e definida como a menor entre as distâncias de  $Q$  a pontos de  $r$ .

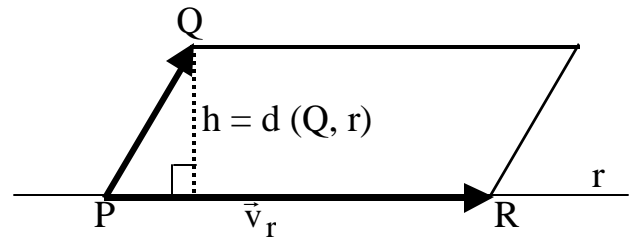
Assim, se  $P \in r$  e  $m$  é a reta definida pelos pontos  $P$  e  $Q$ , temos que :



$$d(Q, r) = |\vec{PQ}| \cdot \text{sen}(r, m) = |\vec{PQ}| \frac{|\vec{PQ} \times \vec{v}_r|}{|\vec{PQ}| |\vec{v}_r|}.$$

Logo, 
$$d(Q, r) = \frac{|\vec{PQ} \wedge \vec{v}_r|}{|\vec{v}_r|}.$$

Utilizando a interpretação geométrica do produto vetorial, podemos observar que  $d(Q,r)$  é a altura do paralelogramo, cujos lados são representantes dos vetores  $\vec{v}_r$  e  $\vec{PQ}$ , em relação à base PR, sendo  $R = P + \vec{v}_r$ .



### Exemplos:

Determine  $d(Q,r)$  nos seguintes casos:

a)  $Q(1,1,0)$  e  $r: \begin{cases} x = 2 + t \\ y = 2t \\ z = 1 - t \end{cases}; t \in \mathbb{R}$

b)  $Q(1,2,3)$  e  $r: \begin{cases} x - y + 2z + 1 = 0 \\ 2x + y - z + 3 = 0 \end{cases}$

### Solução:

a) Sejam  $P(2,0,1)$  e  $\vec{v}_r = (1,2,-1)$ .

Então,

$$d(Q,r) = \frac{|(-1,1,-1) \times (1,2,-1)|}{\sqrt{6}} = \frac{\sqrt{21}}{3}.$$

b) Sejam  $P(0,-7,-4)$  e  $\vec{v}_r = (-1,5,3)$ .

Então,

$$d(Q,r) = \frac{|(1,9,7) \times (-1,5,3)|}{\sqrt{35}} = \frac{6\sqrt{14}}{7}.$$

## 6.4 Distância entre uma reta e um plano

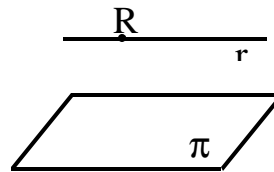
A distância entre a reta  $r$  e o plano  $\pi$  é indicada por  $d(r, \pi)$  e definida como a menor distância entre os pontos de  $r$  a  $\pi$ .

Assim:

- a) Se  $r$  e  $\pi$  são concorrentes ou se  $r$  está contida em  $\pi$  então  $d(r, \pi) = 0$ .



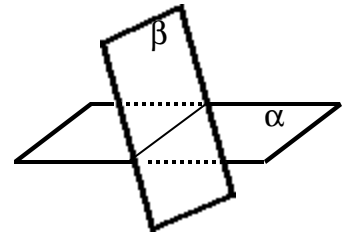
- b) Se  $r$  é paralela a  $\pi$  então  $d(r, \pi) = d(R, \pi)$ ;  $R \in r$ .



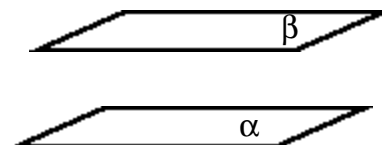
## 6.5 Distância entre dois planos

A distância entre os planos  $\alpha$  e  $\beta$  é indicada por  $d(\alpha, \beta)$  e definida como a menor distância entre os pontos de  $\alpha$  a  $\beta$ . Assim,

- a) Se  $\alpha$  e  $\beta$  são concorrentes então  $d(\alpha, \beta) = 0$ .



- b) Se  $\alpha$  e  $\beta$  são paralelos então  $d(\alpha, \beta) = d(P, \beta)$ ;  $P \in \alpha$ .



### Exemplos:

1. Calcule  $d(r, \pi)$  nos seguintes casos:

$$\text{a) } r: \begin{cases} 2x - y + z = 0 \\ x + y - z + 1 = 0 \end{cases} \quad \text{e} \quad \pi: 3x - y + 2z - 2 = 0$$

$$\text{b) } r: X = (1, 2, 1) + h(-1, 1, 0); h \in \mathbb{R} \quad \text{e} \quad \pi: 3x + 3y + z - 2 = 0$$

### Solução:

a) Sabemos que  $\vec{v}_r // (2, -1, 1) \times (1, 1, -1) = (0, 3, 3)$ . Consideremos  $\vec{v}_r = (0, 1, 1)$  e  $\vec{n}_\pi = (3, -1, 2)$ . Como  $\vec{v}_r \cdot \vec{n}_\pi = 1$ , temos que  $r$  e  $\pi$  são concorrentes. Portanto,  $d(r, \pi) = 0$ .

b) Como  $\vec{v}_r \cdot \vec{n}_\pi = 0$  e  $R(1, 2, 1) \notin \pi$ , concluímos que  $r$  é paralela a  $\pi$ .

Assim,  $d(r, \pi) = d(R, \pi) = \frac{|3 \cdot 1 + 3 \cdot 2 + 1 \cdot 1 - 2|}{\sqrt{19}} = \frac{8\sqrt{19}}{19}$ , sendo  $R(1, 2, 1)$  um ponto de  $r$ .

2. Calcule  $d(\alpha, \beta)$  nos seguintes casos:

$$\text{a) } \alpha: X = h(1, -1, 0) + t(0, 1, 1); h, t \in \mathbb{R} \quad \text{e} \quad \beta: 3x + 3y - z + 3 = 0$$

$$\text{b) } \alpha: 2x + 2y - 2z + 1 = 0 \quad \text{e} \quad \beta: \begin{cases} x = h \\ y = -h + t \\ z = t \end{cases}; h, t \in \mathbb{R}$$

### Solução:

a) Sejam  $\vec{n}_\alpha = (1, -1, 0) \times (0, 1, 1) = (-1, -1, 1)$  e  $\vec{n}_\beta = (3, 3, -1)$ .

Como  $\vec{n}_\alpha$  e  $\vec{n}_\beta$  são LI temos que  $\alpha$  e  $\beta$  são concorrentes. Assim,  $d(\alpha, \beta) = 0$ .

b) Sejam  $\vec{n}_\alpha = (2, 2, -2)$  e  $\vec{n}_\beta = (1, -1, 0) \times (0, 1, 1) = (-1, -1, 1)$ . Como estes vetores são LD, concluímos que  $\alpha$  e  $\beta$  são paralelos. Assim,

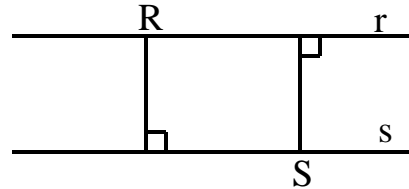
$d(\alpha, \beta) = d(P, \alpha) = \frac{|2 \cdot 0 + 2 \cdot 0 - 2 \cdot 0 - 1|}{\sqrt{12}} = \frac{\sqrt{3}}{6}$ , sendo  $P(0, 0, 0)$  um ponto de  $\beta$ .

## 6.6 Distância entre duas retas

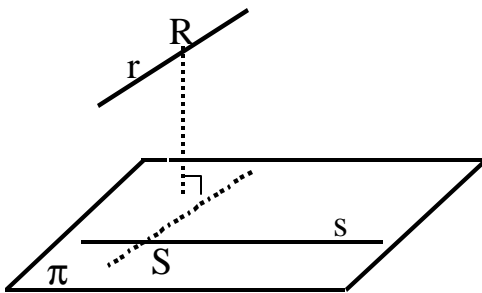
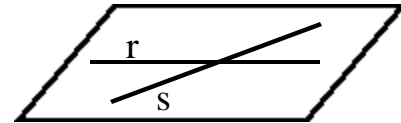
A distância entre as retas  $r$  e  $s$  é indicada por  $d(r,s)$  e definida como a menor distância entre os pontos de  $r$  e  $s$ .

Consideremos as retas  $r: X = R + t\vec{v}_r; t \in \mathbb{R}$  e  $s: X = S + h\vec{v}_s; h \in \mathbb{R}$ . Assim,

- 1) Se  $r$  é paralela a  $s$  então  $d(r,s) = d(R,s) = d(S,r)$ .



- 2) Se  $r$  e  $s$  são concorrentes então  $d(r,s) = 0$ .

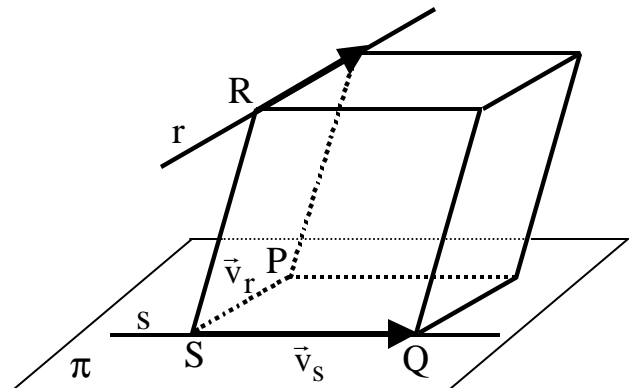


- 3) Se  $r$  e  $s$  são reversas então  $d(r,s) = d(r,\pi) = d(R,\pi)$ , sendo  $\pi$  um plano que contém  $s$  e é paralelo a  $r$ . Assim,

$$d(r,s) = d(R,\pi) = |\text{proj}_{\vec{v}_r \times \vec{v}_s} \vec{RS}|$$

Ou seja, 
$$d(r,s) = \frac{|[\vec{RS}, \vec{v}_r, \vec{v}_s]|}{|\vec{v}_r \wedge \vec{v}_s|}$$

Da interpretação geométrica de produto misto e produto vetorial, concluímos que  $d(r,s)$  é a altura do paralelepípedo cujas arestas são representantes dos vetores  $\vec{SR}$ ,  $\vec{v}_r$  e  $\vec{v}_s$  em relação à base  $SPQ$ , sendo  $P = S + \vec{v}_r$  e  $Q = S + \vec{v}_s$ .



### Exemplos:

1. Calcule  $d(r,s)$  nos seguintes casos:

a)  $r : X = (1,0,2) + h(1,1,1); h \in \mathbb{R}$  e  $s : x - 1 = y + 2 = z - 3$

b)  $r : X = (3,-1,1) + t(2,0,1); t \in \mathbb{R}$  e  $s : \begin{cases} x = 6 - h \\ y = -2 + h \\ z = 1 + h \end{cases}; h \in \mathbb{R}$

c)  $r : X = (1,1,1) + h(-1,2,1); h \in \mathbb{R}$  e  $s : X = (1,1,3) + t(2,1,3); t \in \mathbb{R}$ .

Solução:

a) As retas  $r$  e  $s$  são paralelas pois  $\vec{v}_r = (1,1,1) = \vec{v}_s$ .

Assim,  $d(r,s) = d(R,s) = d(S,r)$ .

Consideremos  $R(1,0,2)$  e  $S(1,-2,3)$  pontos de  $r$  e  $s$ , respectivamente.

Então:

$$d(r,s) = \frac{|(0,-2,1) \times (1,1,1)|}{|(1,1,1)|} = \frac{\sqrt{42}}{3}.$$

b) Temos  $\vec{v}_r = (2,0,1)$  e  $\vec{v}_s = (-1,1,1)$ . Assim, as retas não são paralelas.

Sejam  $R(3,-1,1)$  e  $S(6,-2,1)$  pontos de  $r$  e  $s$ , respectivamente. Então:

$$\left[ \begin{array}{c} \rightarrow \\ RS, \vec{v}_r, \vec{v}_s \end{array} \right] = \begin{vmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0.$$

Logo,  $r$  e  $s$  são concorrentes e  $d(r,s) = 0$ .

c) Sejam  $\vec{v}_r = (-1,2,1)$  e  $\vec{v}_s = (2,1,3)$ . Assim, as retas não são paralelas.

Consideremos  $R(1,1,1)$  e  $S(1,1,3)$  pontos de  $r$  e  $s$ , respectivamente.

Então:

$$\left[ \begin{array}{c} \rightarrow \\ RS, \vec{v}_r, \vec{v}_s \end{array} \right] = \begin{vmatrix} 0 & 0 & 2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{vmatrix} = -10 \neq 0.$$

Daí,  $r$  e  $s$  são reversas.

Logo,

$$d(r, s) = \frac{\left| \begin{bmatrix} \vec{RS}, \vec{v}_r, \vec{v}_s \end{bmatrix} \right|}{|\vec{v}_r \times \vec{v}_s|} = \frac{2\sqrt{3}}{3}.$$

$$2) \text{ Sejam } r: X = (1, 2, 0) + t(1, 1, 1); t \in \mathbb{R} \text{ e } s: \begin{cases} x = ah \\ y = 1 + h; h \in \mathbb{R} \\ z = 2 - h \end{cases}.$$

Determine a, de modo que :

a)  $d(r, s) = 0$

b) r e s sejam reversas.

Solução:

a)  $d(r, s) = 0 \Rightarrow r$  e  $s$  são concorrentes ou coincidentes. Sejam  $\vec{v}_r = (1, 1, 1)$ ,  $\vec{v}_s = (a, 1, -1)$ ,  $R(1, 2, 0)$  e  $S(0, 1, 2)$ .

Como não existe a real tal que  $\vec{v}_r$  e  $\vec{v}_s$  sejam LD, podemos

afirmar que  $d(r, s) = 0$  se, e somente se,  $\begin{bmatrix} \vec{RS}, \vec{v}_r, \vec{v}_s \end{bmatrix} = 0$ .

Mas,

$$\begin{bmatrix} \vec{RS}, \vec{v}_r, \vec{v}_s \end{bmatrix} = \begin{vmatrix} -1 & -1 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \\ a & 1 & -1 \end{vmatrix} = 3 - 3a.$$

Logo, r e s são concorrentes se, e somente se,  $a = 1$ .

b) Da solução do item a), temos que r e s são reversas se, e somente se,  $a \in \mathbb{R} - \{1\}$ .