

3.  $\vec{u} \neq \vec{0}$  e  $\vec{v} \neq \vec{0}$ . Como  $\vec{u} // \vec{v}$ , temos  $\vec{u}^o = \pm \vec{v}^o$ . Daí,  $|\vec{u}| \vec{u}^o = \pm |\vec{u}| \frac{\vec{v}}{|\vec{v}|}$ , ou seja,  $\vec{u} = \pm \frac{|\vec{u}|}{|\vec{v}|} \vec{v}$ . Assim, se  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  têm mesmo

sentido podemos escrever  $\vec{u} = \frac{|\vec{u}|}{|\vec{v}|} \vec{v}$ . E se  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  têm sentidos contrários

temos  $\vec{u} = -\frac{|\vec{u}|}{|\vec{v}|} \vec{v}$ .

Por outro lado, suponhamos que podemos escrever  $\vec{u}$  como combinação linear de  $\vec{v}$ , ou seja,  $\vec{u} = t \vec{v}$ . Pela definição de produto de um número real por vetor, temos que  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  têm a mesma direção, logo são paralelos.

2. Os vetores  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$  são coplanares se, e somente se, podemos escrever um deles como combinação linear dos outros.

**Prova:** Suponhamos que  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$  são coplanares, temos então os seguintes casos:

1) Um deles sendo o vetor nulo, digamos  $\vec{u} = \vec{0}$ .

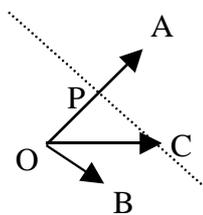
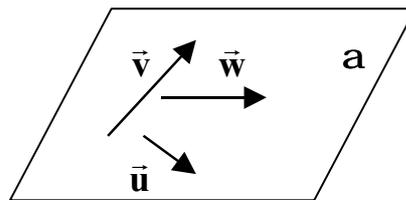
Podemos escrever:  $\vec{u} = 0\vec{v} + 0\vec{w}$ .

2) Dois deles são paralelos, digamos  $\vec{u} // \vec{v}$  e  $\vec{v} \neq \vec{0}$ .

Podemos escrever:  $\vec{u} = m\vec{v} = m\vec{v} + 0\vec{w}$ ,  $m \in \mathbb{R}$ .

3) Quaisquer dois desses vetores não paralelos.

Vamos considerar a figura ao lado, onde  $\mathbf{a}$  é um plano que contém representantes dos vetores  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$ .



Tomemos  $\vec{OA} = \vec{v}$ ,  $\vec{OB} = \vec{u}$  e  $\vec{OC} = \vec{w}$ . Tracemos

pelo ponto C uma reta paralela ao vetor  $\vec{OB} = \vec{u}$ , que intercepta a reta OA no ponto P. Assim

podemos escrever:  $\vec{w} = \vec{OC} = \vec{OP} + \vec{PC}$ .

Como  $\vec{OP} // \vec{OA}$  e  $\vec{PC} // \vec{OB}$  temos:  $\vec{w} = m\vec{v} + n\vec{u}$ ,  $m, n \in \mathbb{R}$ .

Por outro lado, suponhamos que  $\vec{w} = m\vec{v} + n\vec{u}$ ,  $n, m \in \mathbb{R}$ . Assim, pela definição de adição de vetores, temos que  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$  são coplanares.

## 1.8 Dependência linear

**Definição 1:** Dizemos que um vetor  $\vec{v}$  é **linearmente dependente**, se  $\vec{v} = \vec{0}$ .

**Definição 2:** Dizemos que dois vetores  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são **linearmente dependentes** se eles são paralelos.

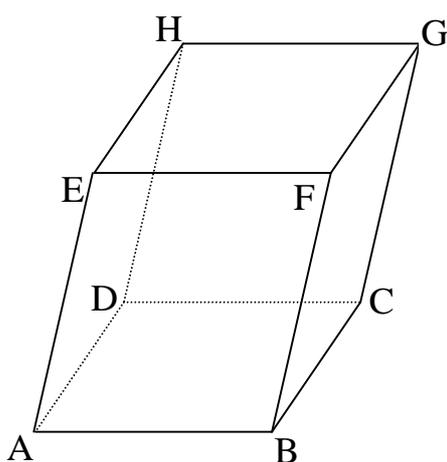
**Definição 3:** Dizemos que três vetores  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$  são **linearmente dependentes** se eles são coplanares.

**Definição 4:** Dizemos que mais de três vetores do espaço ( $\mathbb{R}^3$ ), são sempre **linearmente dependentes**.

Quando os vetores do espaço não são **linearmente dependentes** (LD), dizemos que eles são **linearmente independentes** (LI).

### Exemplos:

Considerando o paralelepípedo de arestas AB, AD e AE, temos:



$$1) \vec{AB} \text{ é LI.} \quad 2) \vec{AB} + \vec{BC} + \vec{CA} \text{ é LD.}$$

$$3) \vec{AD} \text{ e } \vec{AE} \text{ são LI.}$$

$$4) \vec{AB} \text{ e } \frac{1}{2}\vec{AB} \text{ são LD.}$$

$$5) \vec{AB}, \vec{AD} \text{ e } \vec{AE} \text{ são LI.}$$

$$6) \vec{AE}, \vec{AB} \text{ e } \vec{DC} \text{ são LD.}$$

$$7) \vec{AB}, \vec{AD} \text{ e } \vec{FF} \text{ são LD.}$$

$$8) \vec{AB}, \vec{BF}, \vec{BC} \text{ e } \vec{AG} \text{ são LD.}$$

### Propriedades:

1. Se um vetor  $\vec{v}$  é LI, então dado  $\vec{u} // \vec{v}$ , temos que existe um único escalar  $m$  tal que  $\vec{u} = m\vec{v}$ .

**Prova:** Como  $\vec{v}$  é LI, temos pela prova da propriedade 1 de 1.7, que  $\vec{u} = m\vec{v}$  e  $m$  é único.

2. Se dois vetores  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  são LI, então dado  $\vec{v}$  coplanar com  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$ , temos que existe um único par de escalares  $(m, n)$ , tal que  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2$ .

**Prova:** Como  $\vec{v}$ ,  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  são coplanares e,  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  são LI, temos pela prova da propriedade 2 de 1.7, que  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2$ .

Para mostrar que esses escalares são únicos, vamos supor que existam  $m'$  e  $n'$ , tais que :  $\vec{v} = m'\vec{v}_1 + n'\vec{v}_2$ . Então  $(m - m')\vec{v}_1 + (n - n')\vec{v}_2 = \vec{0}$ .

Se  $m - m' \neq 0$ , podemos escrever  $\vec{v}_1 = -\frac{(n - n')}{(m - m')}\vec{v}_2$ . Daí,  $\vec{v}_1 // \vec{v}_2$ , o

que contradiz o fato de  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  serem LI. Logo,  $m - m' = 0$ , ou seja,  $m = m'$ .

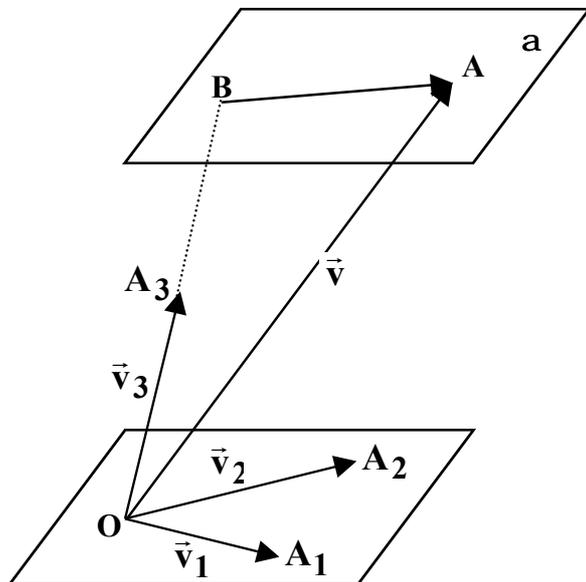
Analogamente podemos mostrar que  $n = n'$ .

3. Se três vetores  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$  são LI, então dado um vetor  $\vec{v}$  qualquer, temos que existe único terno de escalares  $(m, n, p)$ , tal que  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2 + p\vec{v}_3$ .

**Prova:** Suponhamos que  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$  são LI, temos então os seguintes casos:

- 1)  $\vec{v} = \vec{0}$ . Podemos escrever:  $\vec{v} = 0\vec{v}_1 + 0\vec{v}_2 + 0\vec{v}_3$ .
- 2)  $\vec{v}$  paralelo a um dos vetores  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$ , digamos  $\vec{v} // \vec{v}_1$ . Então podemos escrever:  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + 0\vec{v}_2 + 0\vec{v}_3$ .
- 3)  $\vec{v}$  coplanar com dois dos vetores  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$ , digamos  $\vec{v}$ ,  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  são coplanares. Assim temos:  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2 = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2 + 0\vec{v}_3$ .

4)  $\vec{v}$  não é coplanar com quaisquer dois dos vetores  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$ . Vamos considerar a figura a seguir, onde  $\alpha$  é o plano paralelo ao plano  $OA_1A_2$  passando pelo ponto A. Seja B é o ponto de interseção da reta  $OA_3$  com o plano  $\alpha$ .



Temos então:

$$\vec{v} = \vec{OA} = \vec{OB} + \vec{BA}.$$

Como  $\vec{OB} \parallel \vec{v}_3$  e  $\vec{BA}$  é coplanar com  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$ , temos:

$$\vec{OB} = p\vec{v}_3, \quad \vec{BA} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2.$$

Logo  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2 + p\vec{v}_3$ .

Para mostrarmos que esses escalares são únicos, vamos supor que  $\vec{v} = m'\vec{v}_1 + n'\vec{v}_2 + p'\vec{v}_3$ . Então temos:

$$(m - m')\vec{v}_1 + (n - n')\vec{v}_2 + (p - p')\vec{v}_3 = \vec{0}.$$

Se  $m - m' \neq 0$ , podemos escrever:

$$\vec{v}_1 = -\frac{n - n'}{m - m'} \vec{v}_2 - \frac{p - p'}{m - m'} \vec{v}_3,$$

ou seja,  $\vec{v}_1$  é coplanar com  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$ . O que contradiz o fato de  $\vec{v}_1$ ,  $\vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$  serem LI. Logo  $m - m' = 0$ , ou seja,  $m = m'$ .

Analogamente podemos mostrar que  $n = n'$  e  $p = p'$ .

## 1.9 Base – Coordenadas de vetor

**Definição 1:** Dado um vetor  $\vec{v}$  LI, dizemos que  $\{\vec{v}\}$  é uma **base para o conjunto de vetores paralelos a  $\vec{v}$** .

**Definição 2:** Dados dois vetores  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  LI, dizemos que  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$  é uma base para o conjunto de vetores coplanares com  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$

**Definição 3:** Dados três vetores  $\vec{v}_1, \vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$  LI, dizemos que  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  é uma base para o conjunto de vetores do espaço ( $\mathbb{R}^3$ ).

**Definição 4:** Dizemos que uma base é ortogonal, quando seus vetores são dois a dois ortogonais.

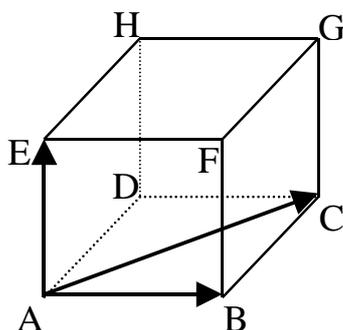
**Definição 5:** Dizemos que uma base é ortonormal, se ela for ortogonal e seus vetores unitários.

Costumamos representar uma base ortonormal por  $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$ .

Fixada uma base  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  do espaço, pela propriedade 3 de 1.8, para todo vetor  $\vec{v}$ , temos  $\vec{v} = m\vec{v}_1 + n\vec{v}_2 + p\vec{v}_3$ , onde  $m, n$  e  $p$  são únicos. Dizemos que  $m\vec{v}_1, n\vec{v}_2$  e  $p\vec{v}_3$  são as **componentes de  $\vec{v}$  na direção dos vetores  $\vec{v}_1, \vec{v}_2$  e  $\vec{v}_3$** , respectivamente. Os escalares  $m, n$  e  $p$  são **as coordenadas de  $\vec{v}$  em relação à base  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$** .

Geralmente, representamos o vetor  $\vec{v}$  através de suas coordenadas, ou seja,  $\vec{v} = (m, n, p)$ .

### Exemplo 1:



Consideremos o cubo ao lado e fixemos a base  $\{\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{AE}\}$ . Podemos escrever:

$$1. \vec{AB} = 1 \vec{AB} + 0 \vec{AC} + 0 \vec{AE}, \text{ daí } \vec{AB} = (1, 0, 0).$$

$$\text{Analogamente, } \vec{AC} = (0, 1, 0) \text{ e } \vec{AE} = (0, 0, 1).$$

Podemos concluir então que, dada uma base qualquer  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ , as coordenadas desses vetores em relação a esta base são:

$$\vec{v}_1 = (1, 0, 0), \vec{v}_2 = (0, 1, 0) \text{ e } \vec{v}_3 = (0, 0, 1).$$

$$2. \vec{AF} = 1\vec{AB} + 0\vec{AC} + 1\vec{AE}, \text{ daí } \vec{AF} = (1,0,1).$$

Observamos que se a base considerada for  $\{\vec{AB}, \vec{AE}, \vec{AC}\}$ , temos  $\vec{AF} = (1,1,0)$ .

$$3. \vec{AG} = 0\vec{AB} + 1\vec{AC} + 1\vec{AE}, \text{ daí } \vec{AG} = (0,1,1).$$

### Exemplo 2:

Consideremos  $\vec{v} = (-1,1,1)$  em relação base  $\{\vec{AB}, \vec{AC}, \vec{AE}\}$  do exemplo anterior. Assim,  $\vec{v} = -\vec{AB} + \vec{AC} + \vec{AE} = \vec{AH}$ .

Analogamente ao que foi feito para o conjunto dos vetores no espaço, podemos fazer para conjuntos de vetores coplanares e colineares. Assim, um vetor num conjunto de vetores coplanares tem duas coordenadas e um vetor num conjunto de vetores colineares tem uma coordenada.

### Propriedades:

Seja  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$  uma base do espaço. Consideremos os vetores  $\vec{u}, \vec{v}$  e  $\vec{w}$ , representados através de suas coordenadas em relação a esta base.

1. Se  $\vec{u} = (a_1, a_2, a_3)$ ,  $\vec{v} = (b_1, b_2, b_3)$  e  $t \in \mathbb{R}$  então:

- $\vec{u} = \vec{v} \Leftrightarrow a_1 = b_1, a_2 = b_2 \text{ e } a_3 = b_3.$
- $\vec{u} + \vec{v} = (a_1 + b_1, a_2 + b_2, a_3 + b_3).$
- $t\vec{u} = (t a_1, t a_2, t a_3).$

**Prova:** a) Como  $\vec{u} = a_1\vec{v}_1 + a_2\vec{v}_2 + a_3\vec{v}_3$  e  $\vec{v} = b_1\vec{v}_1 + b_2\vec{v}_2 + b_3\vec{v}_3$ , temos:

$$(a_1 - b_1)\vec{v}_1 + (a_2 - b_2)\vec{v}_2 + (a_3 - b_3)\vec{v}_3 = \vec{0}$$

Daí,  $\vec{0} = (a_1 - b_1, a_2 - b_2, a_3 - b_3)$ .

Logo,  $a_1 - b_1 = 0$ ,  $a_2 - b_2 = 0$  e  $a_3 - b_3 = 0$ .

De maneira análoga podemos mostrar os itens b) e c).

Observamos que os vetores  $\vec{u} = (0, 0, 0)$  e  $\vec{v} = (b_1, b_2, b_3)$  são LD, visto que o vetor nulo é paralelo a todo vetor do espaço.

2. Sejam  $\vec{u} = (a_1, a_2, a_3)$  e  $\vec{v} = (b_1, b_2, b_3)$  vetores não nulos. Os vetores  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são LD se, e somente se, existe um  $t \in \mathbb{R}$  tal que :

$$\begin{aligned} a_1 &= t b_1 \\ a_2 &= t b_2 \\ a_3 &= t b_3 \end{aligned}$$

**Prova:** Se  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são LD, então  $\vec{u} // \vec{v}$ . Como  $\vec{v}$  é LI, podemos escrever:  $\vec{u} = t \vec{v}$ , ou seja,

$$\begin{aligned} a_1 &= t b_1 \\ a_2 &= t b_2 \\ a_3 &= t b_3. \end{aligned}$$

Por outro lado, se existe  $t \in \mathbb{R}$ , tal que

$$\begin{aligned} a_1 &= t b_1 \\ a_2 &= t b_2 \\ a_3 &= t b_3 \end{aligned}$$

então  $\vec{u} = t \vec{v}$ . Logo  $\vec{u} // \vec{v}$  e portanto  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$  são LD.

3. Três vetores  $\vec{u} = (a_1, a_2, a_3)$ ,  $\vec{v} = (b_1, b_2, b_3)$  e  $\vec{w} = (c_1, c_2, c_3)$  são LD se, e somente se,

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = 0.$$

Esta propriedades pode ser demonstrada através de propriedades de determinantes.

Concluimos que se  $t$  não existe na propriedade 2, ou se  $\Delta$  é diferente de zero, na propriedade 3, temos que os vetores considerados nessas propriedades são LI.